

Давлатов Ш.О.

Каршинский инженерно-экономический институт

Узбекистан, г.Карши

УСТОЙЧИВОСТЬ НЕЯВНОЙ СХЕМЫ КОНЕЧНЫХ ЭЛЕМЕНТОВ ДЛЯ СИММЕТРИЧЕСКИХ Т-ГИПЕРБОЛИЧЕСКИХ СИСТЕМ.

Аннотация. В этой статье рассмотрен метод конечных элементов для симметрических t-гиперболических систем. Создан алгоритм численного решения смешанной задачи для симметрических t-гиперболических систем методом конечных элементов на нерегулярной сетке. На основе этого алгоритма создана программа для численного решения смешанной задачи для симметрических t-гиперболических систем. Приведен численный расчет модельной задачи.

Ключевые слова: метод конечных элементов, алгоритм, смешанная задача, гиперболическая система, базисные функции, неявно-разностная схема.

Davlatov Sh.O.

Karshi Engineering and Economic Institute

Uzbekistan, Karshi

Abstract. This article discusses the finite element method for symmetric t-hyperbolic systems. Created an algorithm for a numerical solution of a mixed problem for symmetric t-hyperbolic systems by finite elements on an irregular grid. Based on this algorithm, a program has been created for a numerical solution of a mixed problem for symmetric t-hyperbolic systems. The numerical calculation of the model problem is given.

Keywords: finite element method, hyperbolic system, basic functions, implicit difference scheme.

1. Постановка задачи

В области $\Omega_T \equiv \Omega \times (0, T)$ рассматривается смешанная задача для симметрической t-гиперболической системы

$$Lu \equiv \frac{\partial u}{\partial t} + \sum_{i=1}^N A_i \frac{\partial u}{\partial x_i} + Bu = F, \quad (1)$$

с граничными условиями на $\Gamma(\Omega) \times [0, T]$:

$$(D - N)u = 0 \quad (2)$$

И с начальными данными при $t = 0$

$$u|_{t=0} = g(x), \quad x \in \Omega. \quad (3)$$

Здесь $x = (x_1, x_2, \dots, x_N)$ точка в пространстве R^N , Ω ограниченная область в R^N , $\Gamma(\Omega)$ - граница области Ω , $A_i(t, x)$, $i = \overline{1, N}$ симметрические матрицы размерностью $m \times m$, элементы которых функции из $C([0, T]) \times C^1(\Omega)$, $B(t, x)$ матрица $m \times m$, элементы которого функции из $C(\Omega_T)$, $u(t, x) = (u_1(t, x), u_2(t, x), \dots, u_m(t, x))^T$ неизвестная вектор функция, $F(t, x) = (f_1(t, x), f_2(t, x), \dots, f_m(t, x))^T$, $f_i(t, x) \in C(\Omega_T)$, $i = \overline{1, m}$, $g(x) = (g_1(x), g_2(x), \dots, g_m(x))^T$, $g_i(x) \in C(\Omega)$, $i = \overline{1, m}$ вектор функции. $D = \sum_{i=1}^N n_i A_i$, $n = (n_1, \dots, n_N)$ внешний нормаль на границу области Ω . $N(t, x)$ матрица $m \times m$, удовлетворяющая условию $N + N^* \geq 0$ и элементы которого непрерывные функции.

В Фридрихе[1] показана, что (1)-(3) смешанная задача при достаточных гладких условиях и следующих дополнительных предположениях

$$B + B^* - \sum_{i=1}^N \frac{\partial A_i}{\partial x_i} \geq \sigma I, \quad \sigma > 0,$$

$$\ker(D - N) + \ker(D + N) = R^m \text{ на } \Gamma(\Omega) \times [0, T]$$

имеет единственное решение. Здесь I единичная матрица.

2 Схема конечных элементов и ее устойчивость

Отрезок $[0, T]$ разобьем на N_t частей

$$t_n = \tau \cdot n, \quad (n = 0, \dots, N_t), \quad \tau = \frac{T}{N_t}.$$

Проведем прямые $x = x_i = h_x i$ ($i = 0, \dots, N_x, h_x = \frac{l_x}{N_x}$), $y = y_j = h_y j$

($j = 0, \dots, N_y, h_y = \frac{l_y}{N_y}$). Пересечение прямых $x = x_i$ и $y = y_j$, называемый

узлом сетки, обозначим через $M_{ij} = M(x_i; y_j)$.

Сетка разбивает прямоугольную область Ω на части (элементы). Каждый элемент прямоугольник. Элементы, один из вершин которых, является узел M_{ij} называются элементами этого узла. Объединение этих узлов обозначим через Ω_{ij} .

Будем искать приближенное решение $u_h(t_n, x, y)$ на каждом слое t_n по времени в виде

$$u_h^n = u_h(t_n, x, y) = \sum_{i=0}^{N_x} \sum_{j=0}^{N_y} u_{ij}(t_n) \cdot Q_{ij}(x, y), \quad (4)$$

где $Q_{ij}(x, y)$ базисные функции,

$$u_{ij}^n = u(x_i, y_j, t_n) = (u_{1ij}(t_n), u_{2ij}(t_n), \dots, u_{Mij}(t_n))^T = (u_{1ij}^n, u_{2ij}^n, \dots, u_{Mij}^n)^T.$$

Аппроксимируем систему (4) в узле M_{ij} т.е. в системе (4)

производную по времени $\frac{\partial u}{\partial t}$ аппроксимируем отношением

$$\frac{u(t + \tau, x, y) - u(t, x, y)}{\tau},$$

вместо $u(t, x, y)$ подставим $u_h(t_n, x, y)$, каждое

уравнение полученной системы умножим на $Q_{ij}(x, y)$ и проинтегрируем по Ω_{ij} . В итоге получим неявную разностную схему:

$$\begin{aligned} & (u_h^{n+1}, Q_{ij})_{\Omega_{ij}} + \tau \left(A \frac{\partial u_h^{n+1}}{\partial x}, Q_{ij} \right)_{\Omega_{ij}} + \tau \left(B \frac{\partial u_h^{n+1}}{\partial y}, Q_{ij} \right)_{\Omega_{ij}} + \tau (C u_h^{n+1}, Q_{ij})_{\Omega_{ij}} = \\ & = \tau (F_h^{n+1}, Q_{ij})_{\Omega_{ij}} + (u_h^n, Q_{ij})_{\Omega_{ij}} \quad (x_i, y_j) \in \bar{\Omega}_h. \end{aligned} \quad (5)$$

где $(u, v)_{\Omega_{ij}} = \iint_{\Omega_{ij}} u(x, y) \cdot v(x, y) d\Omega_{ij}$.

В качестве примера базисной функции берем следующие функции $Q_{ij}(x, y) = \phi_i(x) \cdot \psi_j(y)$, где

$$\phi_i(x) = \begin{cases} \frac{x - x_{i-1}}{h_{xi}}, & x \in (x_{i-1}, x_i); \\ \frac{x_{i+1} - x}{h_{xi+1}}, & x \in (x_i, x_{i+1}); \\ 0, & x \notin (x_{i-1}, x_{i+1}); \end{cases} \quad i = 1, \dots, N_x - 1$$

$$\phi_0(x) = \begin{cases} \frac{x_1 - x}{h_{x1}}, & x \in (x_0, x_1); \\ 0, & x \notin (x_0, x_1); \end{cases} \quad \phi_{N_x}(x) = \begin{cases} \frac{x - x_{N_x-1}}{h_{xN_x}}, & x \in (x_{N_x-1}, x_{N_x}); \\ 0, & x \notin (x_{N_x-1}, x_{N_x}); \end{cases}$$

$$\psi_j(y) = \begin{cases} \frac{y - y_{j-1}}{h_{y_j}}, & y \in (y_{j-1}, y_j); \\ \frac{y_{j+1} - y}{h_{y_{j+1}}}, & y \in (y_j, y_{j+1}); \\ 0, & y \notin (y_{j-1}, y_{j+1}); \end{cases} \quad j = 1, \dots, N_y - 1$$

$$\psi_0(y) = \begin{cases} \frac{y_1 - y}{h_{y_1}}, & y \in (y_0, y_1); \\ 0, & y \notin (y_0, y_1); \end{cases} \quad \psi_{N_y}(y) = \begin{cases} \frac{y - y_{N_y-1}}{h_{y_{N_y}}}, & y \in (y_{N_y-1}, y_{N_y}); \\ 0, & y \notin (y_{N_y-1}, y_{N_y}); \end{cases}$$

тогда после некоторых несложных вычислений из (5), получим следующую разностную схему для системы (4) в узле $M_{ij} = M(x_i; y_j) \in \Omega_h$, ($i = 1, \dots, N_x - 1, j = 1, \dots, N_y - 1$):

$$\sum_{s=1}^N \left[\alpha_{1ks} \cdot u_{sij}^{n+1} + \alpha_{2ks} \cdot u_{si+1j}^{n+1} + \alpha_{3ks} \cdot u_{si+1j+1}^{n+1} + \alpha_{4ks} \cdot u_{sij+1}^{n+1} + \alpha_{5ks} \cdot u_{si-1j+1}^{n+1} + \right. \\ \left. + \alpha_{6ks} \cdot u_{si-1j}^{n+1} + \alpha_{7ks} \cdot u_{si-1j-1}^{n+1} + \alpha_{8ks} \cdot u_{sij-1}^{n+1} + \alpha_{9ks} \cdot u_{si+1j-1}^{n+1} \right] = f_{kij}^{n+1} + \\ \sum_{s=1}^N \left[\frac{\delta_{ks}}{\tau} \cdot \left(\frac{4}{9} u_{sij}^n + \frac{1}{9} (u_{si+1j}^n + u_{sij+1}^n + u_{si-1j}^n + u_{sij-1}^n) + \frac{1}{36} (u_{si+1j+1}^n + \right. \right. \\ \left. \left. + u_{si-1j+1}^n + u_{si-1j-1}^n + u_{si+1j-1}^n) \right) \right], \quad (6)$$

$k = 1, \dots, M.$

$$\text{Здесь } \delta_{ks} = \begin{cases} 1 & \text{если } k = s \\ 0 & \text{если } k \neq s \end{cases},$$

$$\alpha_{1ks} = \frac{4}{9} \cdot (c_{ks} + \frac{\delta_{ks}}{\tau}) + \frac{1}{3} \cdot (\frac{1}{h_{xi}} - \frac{1}{h_{xi+1}}) a_{ks} + \frac{1}{3} \cdot (\frac{1}{h_{yj}} - \frac{1}{h_{yj+1}}) b_{ks},$$

$$\alpha_{2ks} = \frac{1}{9} \cdot (c_{ks} + \frac{\delta_{ks}}{\tau}) + \frac{1}{3} \cdot \frac{a_{ks}}{h_{xi+1}} + \frac{1}{12} \cdot (\frac{1}{h_{yj}} - \frac{1}{h_{yj+1}}) b_{ks},$$

$$\alpha_{3ks} = \frac{1}{36} \cdot (c_{ks} + \frac{\delta_{ks}}{\tau}) + \frac{1}{12} \cdot (\frac{a_{ks}}{h_{xi+1}} + \frac{b_{ks}}{h_{yj+1}}),$$

$$\alpha_{4ks} = \frac{1}{9} \cdot (c_{ks} + \frac{\delta_{ks}}{\tau}) + \frac{1}{12} \cdot (\frac{1}{h_{xi}} - \frac{1}{h_{xi+1}}) a_{ks} + \frac{1}{3} \cdot \frac{b_{ks}}{h_{yj+1}},$$

$$\alpha_{5ks} = \frac{1}{36} \cdot (c_{ks} + \frac{\delta_{ks}}{\tau}) - \frac{1}{12} \cdot (\frac{a_{ks}}{h_{xi}} - \frac{b_{ks}}{h_{yj+1}}),$$

$$\alpha_{6ks} = \frac{1}{9} \cdot (c_{ks} + \frac{\delta_{ks}}{\tau}) - \frac{1}{3} \cdot \frac{a_{ks}}{h_{xi}} + \frac{1}{12} \cdot (\frac{1}{h_{yj}} - \frac{1}{h_{yj+1}}) b_{ks},$$

$$\alpha_{7ks} = \frac{1}{36} \cdot (c_{ks} + \frac{\delta_{ks}}{\tau}) - \frac{1}{12} \cdot (\frac{a_{ks}}{h_{xi}} + \frac{b_{ks}}{h_{yj}}),$$

$$\alpha_{8ks} = \frac{1}{9} \cdot (c_{ks} + \frac{\delta_{ks}}{\tau}) + \frac{1}{12} \cdot (\frac{1}{h_{xi}} - \frac{1}{h_{xi+1}}) a_{ks} - \frac{1}{3} \cdot \frac{b_{ks}}{h_y},$$

$$\alpha_{9ks} = \frac{1}{36} \cdot (c_{ks} + \frac{\delta_{ks}}{\tau}) + \frac{1}{12} \cdot (\frac{a_{ks}}{h_{xi+1}} - \frac{b_{ks}}{h_{yj}}).$$

Для того чтобы замкнуть систему линейных алгебраических уравнений (6) воспользуемся аппроксимациями граничных и начальных условий:

$$\begin{aligned} (D - N)u(t_{n+1}, x, y_j) \Big|_{x=0} &= 0 \\ (D - N)u(t_{n+1}, x, y_j) \Big|_{x=l_x} &= 0 \\ (D - N)u(t_{n+1}, x_i, y) \Big|_{y=0} &= 0 \\ (D - N)u(t_{n+1}, x_i, y) \Big|_{y=l_y} &= 0 \end{aligned} \tag{7}$$

при $t = 0$:

$$u(0, x_i, y_j) = u_0(x_i, y_j), \quad M(x_i, y_j) \in \bar{\Omega}_h. \tag{8}$$

В качестве дополнительных граничных условий (неопределенных дифференциальной постановкой смешанной задачи) используется аппроксимация исходной системы. В итоге получим замкнутую систему линейных алгебраических уравнений. СЛАУ решим методом главных элементов.

Разобьем область Ω на конечное число элементов (выпуклые многоугольники), не имеющих общих внутренних точек. Обозначим элемент

через K . Тогда имеем $\Omega = \bigcup_{K \subset \Omega} K$. Отрезок $[0, T]$ делим на N_t частей. Точки разбиения обозначим через $t_k = \tau \cdot k, (k = 0, \dots, N_t), \tau = \frac{T}{N_t}$.

Предположим, что выполняются следующие условия:

$$N + N^* \geq 0, \quad (9)$$

$$B + B^* - \sum_{i=1}^N \frac{\partial A_i}{\partial x_i} \geq 0. \quad (10)$$

При таких предположениях справедлива следующая теорема.

Теорема. При выполнении условий (9)-(10) решение $u_h \in (P_l(K))^m$ однозначно определено на K и удовлетворяет неравенство

$$\|u_h(t, x)\|_{\Omega}^2 \leq e^T \|u_h(0, x)\|_{\Omega}^2 + (T+1)(e^T - 1)F.$$

Здесь $\|u\|_{\Omega} = \sqrt{\int_{\Omega} u \cdot u}$, $F = \max_{t \in [0, T]} \|F_h(t, x)\|_{\Omega}^2$.

Нерегулярная сетка создается следующим образом. Область Ω разбиваем выше указанным способом на несколько частей. Это является первоначальной "грубой" сеткой. На этой сетке находим численное решение задачи (6)-(8). После нахождения решения, если модуль разности значений, хотя бы одной компоненты вектор-функции $u_h(x, t)$, в узлах между M_{ij} , M_{i+1j} или в узлах между M_{ij} , M_{ij+1} больше заданного числа $\delta > 0$, то середину этих узлов ставим новый узел. Создаем первую нерегулярную сетку. На этой сетке повторно находим численное решение задачи (6)-(8). Аналогично выше указанным способом создаем следующую нерегулярную сетку. Этот процесс будем повторять пока не будет выполняться неравенства $|u_{ki+1j} - u_{kij}| \leq \delta$ и $|u_{kij+1} - u_{kij}| \leq \delta$ ($k = 1, \dots, M$).

3 Численные расчеты

Задача. В области $G = \{(t, x, y) : t \in (0, T), (x, y) \in \Omega\}$ дано уравнение затухающей волны

$$w_{tt} + \beta w_t - w_{xx} - w_{yy} = \varphi, \beta \geq 0$$

$$w, w_t \text{ заданы при } t = 0$$

$$w = 0 \text{ на } \partial\Omega.$$

Вводя обозначения

получим следующую систему

$$u_1 = w_x, u_2 = w_y, u_3 = w_t$$

$$u_t + \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix} u_x + \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} u_y + \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \beta \end{pmatrix} u = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \varphi \end{pmatrix}.$$

В этом задаче

$$D = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -n_1 \\ 0 & 0 & -n_2 \\ -n_1 & -n_2 & 0 \end{pmatrix}.$$

Если взять

$$N = \begin{pmatrix} 0 & 0 & n_1 \\ 0 & 0 & n_2 \\ -n_1 & -n_2 & 2 \end{pmatrix}$$

то тогда

$$D - N = 2 \begin{pmatrix} 0 & 0 & -n_1 \\ 0 & 0 & -n_2 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}, D + N = 2 \begin{pmatrix} 0 & 0 & -n_1 \\ 0 & 0 & -n_2 \\ -n_1 & -n_2 & 1 \end{pmatrix}, N + N^* = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}.$$

Пусть $\Omega = \{(x, y) : 0 < x < 2\pi, 0 < y < 2\pi\}$.

Возьмем $\beta = 1$ и $\varphi = \sqrt{2} \sin x \sin y \cos \sqrt{2}t$

начальные условия при $t = 0$

$$u_1 = 0, u_2 = 0, u_3 = \sqrt{2} \sin x \sin y$$

условие на границе

$$(D - N) \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \end{pmatrix} \Big|_{\partial\Omega} = 2 \begin{pmatrix} 0 & 0 & -n_1 \\ 0 & 0 & -n_2 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \end{pmatrix} \Big|_{\partial\Omega} = 2 \begin{pmatrix} -n_1 u_3 \\ -n_2 u_3 \\ -u_3 \end{pmatrix} \Big|_{\partial\Omega} = 0,$$

Из этого следует, что на всей стороне прямоугольника

$$u_3 = 0.$$

При $t > 0$ точное решение смешанной задачи будет

$$u_1 = \cos x \sin y \sin \sqrt{2}t, u_2 = \sin x \cos y \sin \sqrt{2}t, \\ u_3 = \sqrt{2} \sin x \sin y \cos \sqrt{2}t.$$

В таблице ниже приведены значения разницы $\|u - v\|_{L^2(\Omega)}$ на неравномерной сетке при различных разбиениях по времени t и первоначальном разбиении $N_x = 3, N_y = 3$ по x и по y соответственно, при $\delta = 0,2$ и при $t = 15$.

N_t	N_x	N_y	$\ u - v\ _{L^2(\Omega)}$
10	13	13	0.4603349
20	13	13	0.2622136
40	13	13	0.1154079
80	13	13	0.0228676

160	13	13	0.0220265
-----	----	----	-----------

Литература

- [1] К. О. Friedrichs, Symmetric positive linear differential equations, *Comm. Pure Appl. Math.*, 11 (1958), pp. 333–418.
- [2]. L. J. Segerlind. *Applied Finite Element Analysis*. John Wiley & Sons, Inc. 1976. pp. 289-308.
- [3] R.D. Alov, Z.K. Eshkuvatov, Sh.O. Davlatov, N.M.A. NikLong. Sufficient condition of stability of finite element method for symmetric T-hyperbolic systems with constant coefficients. *Computers and Mathematics with Applications*. USA. 68(2014) pp. 1194-1204. (Scopus. IF=3.37)